

Detalhes do veículo

Data: 2026-04-09 **Hora:** 10:07:22

Número de identificação do veículo (VIN): WBA41EG01050*****

Quilometragem: 29613 km

Tensão da bateria: 12.59 V

Nível de carga: ---

Código de desenvolvimento: U11

Versão do software: U006-25-11-550

Descrição comercial: X1 xDrive20d

Habilitado para controle remoto: Sim

Mensagens Check Control

Quilometragem	Mensagem
29600 km	Aviso de limite de velocidade desativado. Aviso de limite de velocidade parcial ou totalmente desativado. Nenhum aviso ou apenas aviso visual ao ultrapassar o limite de velocidade válido.
29600 km	É possível continuar a viagem. Encha os pneus. Encha os pneus. É possível continuar a dirigir a no máx. 130 km/h (80 mph). Pressão dos pneus muito baixa. Verifique a pressão de todos os pneus e encha-os assim que possível. Para mais informações, consulte o Manual de Uso e Manutenção.
29464 km	Aviso de limite de velocidade ativado.
28944 km	Modo de diagnóstico ativo. Modo de diagnóstico ativo. Acione Start/Stop para sair do modo de diagnóstico.
28928 km	Câmbio em ponto morto. Câmbio em ponto morto. Proteja o veículo contra movimentos involuntários antes de sair. Coloque o cinto de segurança e feche a porta para começar a dirigir. Pode não ser possível travar o veículo pelo lado de fora.
28584 km	Aviso de colisão frontal. Aviso de colisão frontal. É possível continuar a viagem. Aviso de colisão frontal limitado. A frenagem pode não ocorrer em caso de colisão iminente.
28064 km	Reserva de AdBlue. Reserva de AdBlue. Adicione AdBlue o mais breve possível. Para mais informações, consulte o Manual de Uso e Manutenção.

27544 km	Porta-malas aberto. Feche. Porta-malas aberto. Feche.
27360 km	Destravamento possível somente com o veículo parado.
25872 km	Bateria elétrica adicional desativada. Bateria elétrica adicional desativada. Feche o capô para ativar a bateria adicional.
21888 km	Aviso de saída de faixa. Aviso de saída de faixa. É possível continuar a viagem. Falha no aviso de saída de faixa.
16968 km	Painel de instrumentos. Painel de instrumentos. É necessária uma atualização pelo Service Partner. Solicite a verificação do problema ao Service Partner mais próximo.

Unidades de controle com erros registrados

VIP_I20

Sistema de integração virtual

D764EC

Sinal (assistência à condução, 0xFA) inválido, transmissor ADCAML / BCP / HPAD / MPAD

Descrição do erro:

As unidades de controle trocam informações por meio do barramento. Os chamados erros de interface (sinal inválido) são armazenados quando sinais necessários com urgência são recebidos apenas como valor substituto ou como sinal inválido. O erro é armazenado quando a unidade de controle parceira correspondente (= interface) transmite um valor substituto ou um valor marcado como inválido em vez das informações solicitadas. Nesse caso, também deveria ser armazenado um erro na unidade de controle parceira correspondente.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ◆ Terminal 15
- ◆ PWF status: Driving
- ◆ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

A falha não se encontra na unidade de controle que registra o erro de interface. Por esse motivo, a unidade de controle não deve ser substituída.

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora		24/03/2026 (UTC)
Quilometragem		28587 km

D764F0**Sinal (assistência à condução, 0xFC) inválido, transmissor ADCAML / BCP / HPAD / MPAD****Descrição do erro:**

As unidades de controle trocam informações por meio do barramento. Os chamados erros de interface (sinal inválido) são armazenados quando sinais necessários com urgência são recebidos apenas como valor substituto ou como sinal inválido. O erro é armazenado quando a unidade de controle parceira correspondente (= interface) transmite um valor substituto ou um valor marcado como inválido em vez das informações solicitadas. Nesse caso, também deveria ser armazenado um erro na unidade de controle parceira correspondente.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ◆ Terminal 15
- ◆ PWF status: Driving
- ◆ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

A falha não se encontra na unidade de controle que registra o erro de interface. Por esse motivo, a unidade de controle não deve ser substituída.

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora		24/03/2026 (UTC)
Quilometragem		28587 km

D765F3**Sinal (assistência à condução, 0x1B1) inválido, transmissor ADCAML / BCP / HPAD / MPAD****Descrição do erro:**

As unidades de controle trocam informações por meio do barramento. Os chamados erros de interface (sinal inválido) são armazenados quando sinais necessários com urgência são recebidos apenas como valor substituto ou como sinal inválido. O erro é armazenado quando a unidade de controle parceira correspondente (= interface) transmite um valor substituto ou um valor marcado como inválido em vez das informações solicitadas. Nesse caso, também deveria ser armazenado um erro na unidade de controle parceira correspondente.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ◆ Terminal 15
- ◆ PWF status: Driving
- ◆ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

A falha não se encontra na unidade de controle que registra o erro de interface. Por esse motivo, a unidade de controle não deve ser substituída.

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Quilometragem		28587 km
Data/hora		24/03/2026 (UTC)

D765FB

Sinal (carroceria, 0x1BA) inválido, transmissor BCP

Descrição do erro:

As unidades de controle trocam informações por meio do barramento. Os chamados erros de interface (sinal inválido) são armazenados quando sinais necessários com urgência são recebidos apenas como valor substituto ou como sinal inválido. O erro é armazenado quando a unidade de controle parceira correspondente (= interface) transmite um valor substituto ou um valor marcado como inválido em vez das informações solicitadas. Nesse caso, também deveria ser armazenado um erro na unidade de controle parceira correspondente.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ♦ Terminal 15
- ♦ PWF status: Driving
- ♦ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

A falha não se encontra na unidade de controle que registra o erro de interface. Por esse motivo, a unidade de controle não deve ser substituída.

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora		24/03/2026 (UTC)
Quilometragem		28587 km

Descrição do erro:

As unidades de controle trocam informações por meio do barramento. Os chamados erros de interface (sinal inválido) são armazenados quando sinais necessários com urgência são recebidos apenas como valor substituto ou como sinal inválido. O erro é armazenado quando a unidade de controle parceira correspondente (= interface) transmite um valor substituto ou um valor marcado como inválido em vez das informações solicitadas. Nesse caso, também deveria ser armazenado um erro na unidade de controle parceira correspondente.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ◆ Terminal 15
- ◆ PWF status: Driving
- ◆ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

A falha não se encontra na unidade de controle que registra o erro de interface. Por esse motivo, a unidade de controle não deve ser substituída.

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Quilometragem	26723 km	28587 km
Data/hora	01/03/2026 (UTC)	24/03/2026 (UTC)

Descrição do erro:

Foi detectada uma falha física na conexão do barramento ou a comunicação no barramento está comprometida.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ◆ Terminal 15
- ◆ PWF status: Driving
- ◆ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

--

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora		28/03/2026 (UTC)
Quilometragem		28785 km

CD0602

BCP: Ethernet: baixa qualidade do sinal

Descrição do erro:

A qualidade do sinal da comunicação Ethernet é constantemente muito baixa.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V

- ◆ PRD status: Driving
- ◆ PRD status: Testing-analysis-diagnosis

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

Nenhum

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora		25/03/2026 (UTC)
Quilometragem		28630 km

804840

BCP: ativação do estado de prontidão para condução não possível

Descrição do erro:

Unidade de controle: BCP

Função: ativar o estado de prontidão para condução

Condição de detecção do erro:

Não foi possível ativar o estado de prontidão para condução por um dos seguintes motivos:

- ◆ Chave com controle remoto não encontrada
- ◆ Cabo de carregamento conectado (somente PHEV ou BEV)
- ◆ Bloqueio do motor por álcool não destravado (se existente)

Nota: A causa é indicada nos detalhes da entrada da memória de erros (condições ambientais) e no módulo de teste.

Condição de armazenamento do erro:

Nenhuma subtenção/sobretensão no sistema elétrico do veículo.

- ♦ PWF status: Driving
- ♦ PWF status: Testing-analysis-diagnosis
- ♦ PWF status: Park
- ♦ PWF status: Residing

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

Mensagem CC: nenhuma

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Quilometragem		29602 km
Causa		Chave com controle remoto não encontrada
Data/hora		09/04/2026 (UTC)

USS_50**8031CA****Unidade de controle dos sensores de ultrassom****Sensores de ultrassom, dianteiros: ruído externo****Descrição do erro:**

Na parte dianteira do veículo há uma influência temporária do ambiente.

Condição de detecção do erro:

A entrada da memória de erros é gerada se um ou mais sensores de ultrassom detectarem um ruído externo. Esse ruído externo não corresponde ao eco do sinal emitido.

Condição de armazenamento do erro:

Tensão da unidade de controle: 8.6 V - 16.8 V

- ♦ PRD status: Driving
- ♦ PRD status: Testing-analysis-diagnosis
- ♦ PRD status: Parking
- ♦ PRD status: Residing

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

Nenhum

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Quilometragem	29602 km	29602 km
Data/hora	09/04/2026 (UTC)	09/04/2026 (UTC)

Descrição do erro:

Na parte traseira do veículo há uma influência temporária do ambiente.

Condição de detecção do erro:

A entrada da memória de erros é gerada se um ou mais sensores de ultrassom tiverem detectado um ruído externo. Esse ruído externo não corresponde ao eco do sinal transmitido.

Condição de armazenamento do erro:

Tensão da unidade de controle: 8.6 V - 16.8 V

- ♦ PRD status: Driving
- ♦ PRD status: Testing-analysis-diagnosis
- ♦ PRD status: Parking
- ♦ PRD status: Residing

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

Nenhum

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora	09/04/2026 (UTC)	31/03/2026 (UTC)
Quilometragem	28955 km	29602 km

Descrição do erro:

Este erro de estado operacional documenta a limitação ou o não funcionamento da função do cliente indicada no texto de localização da falha devido a um erro causador (já detectado) no veículo.

Condição de detecção do erro:

Um erro de estado operacional é armazenado se a função indicada estiver limitada no uso pelo cliente ou completamente desativada.

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V, dependendo do estado PWF em que são detectados os erros causadores deste erro de estado operacional.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

--

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Quilometragem	27871 km	28785 km
Data/hora	20/03/2026 (UTC)	28/03/2026 (UTC)

80177C**HKFM, acionamento automático do porta-malas: bloqueio detectado****Descrição do erro:**

Unidade de controle: módulo de função do porta-malas (HKFM)

Função: acionamento automático do porta-malas

Condição de detecção do erro:

Foi detectado um bloqueio durante o acionamento automático do porta-malas.

Condição de armazenamento do erro:

Nenhuma subtensão/sobretensão no sistema elétrico do veículo

- ◆ PRD status: Driving
- ◆ PRD status: Testing-analysis-diagnosis
- ◆ PRD status: Parking
- ◆ PRD status: Residing

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

Se nenhuma reclamação do cliente tiver sido registrada, esta entrada de erro pode ser ignorada e apagada.

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora	20/03/2026 (UTC)	28/03/2026 (UTC)
Quilometragem	27871 km	28785 km

IB_G70**Controle de estabilidade dinâmico****480B57****Freio de estacionamento eletromecânico: liberação do freio de estacionamento eletromecânico recusada devido a uma atualização remota de software****Descrição do erro:**

Este evento ocorre se for feita uma tentativa de soltar o freio de estacionamento durante um Remote Software Upgrade ativo. Trata-se de uma função de segurança e não de uma falha.

Condição de detecção do erro:

--

Condição de armazenamento do erro:

Tensão da unidade de controle: 9.0 V - 16.0 V.

- ◆ PWF status: Driving
- ◆ PWF status: PAD

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

--

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora		20/02/2026 (UTC)
Quilometragem		25980 km

FLM03_R

Eletrônica do farol dianteiro direito

DA3406

Nenhuma mensagem (Efficient Mode Configuration, 0x40D); receptor FLER, transmissor KOMBI / HU

Descrição do erro:

A unidade de controle receptora registra o erro quando uma mensagem esperada da unidade de controle transmissora não é recebida.

Condição de detecção do erro:

Esses erros ocorrem principalmente em caso de falha da conexão de barramento entre as unidades de controle envolvidas (conexão física).

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ♦ Terminal 15
- ♦ PWF status: Driving
- ♦ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

--

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Quilometragem		26449 km
Data/hora		24/02/2026 (UTC)

FLM03_L

Eletrônica do farol dianteiro esquerdo

D9F406

Nenhuma mensagem (Efficient Mode Configuration, 0x40D); receptor FLEL, transmissor KOMBI / HU

Descrição do erro:

A unidade de controle receptora registra o erro quando uma mensagem esperada da unidade de controle transmissora não é recebida.

Condição de detecção do erro:

Esses erros ocorrem principalmente em caso de falha da conexão de barramento entre as unidades de controle envolvidas (conexão física).

Condição de armazenamento do erro:

Tensão de alimentação entre 9 V e 16 V.

- ♦ Terminal 15
- ♦ PWF status: Driving
- ♦ PWF status: Residing

Nota: As designações dos estados do terminal ou dos estados PWF aplicam-se de acordo com o sistema elétrico do veículo.

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

--

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Data/hora		24/02/2026 (UTC)
Quilometragem		26449 km

D94BX7A0**Eletrônica diesel digital****29FB00****Sistema SCR, cenário de aviso e desativação: nível de aviso 1 (autonomia restante máxima 1600 km)****Descrição do erro:**

--

Condição de detecção do erro:

O erro é definido quando a autonomia restante é inferior ao valor-limite.

A autonomia restante é calculada com base na quantidade de AdBlue ainda disponível dividida pelo consumo médio.

Valor-limite: 1600 km

Condição de armazenamento do erro:

Tensão da unidade de controle: 9.5 V - 16 V.

- ♦ PWF status: Driving
- ♦ PWF status: PAD
- ♦ PWF status: Residing

Medida de serviço:

--

Nota sobre o efeito do erro:

Observe o documento de Help!

Condições ambientais:

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Duração no estado atual do motor	1019 s	11.7 s
Rotação do motor	1298 1/min	1513 1/min
Data/hora	01/03/2026 (UTC)	16/03/2026 (UTC)

Condições	Primeiro armazenamento do erro	Segundo armazenamento do erro
Pressão de sobrealimentação	1079 mbar	985 mbar
Quilometragem	26711 km	27680 km
Pressão ambiente	1011 mbar	944 mbar
Aceleração	-0.89 m/s²	-1 m/s²
Estado do motor	Motor em funcionamento normal	Motor em funcionamento normal
Tensão da bateria	14540 mV	14560 mV
Massa de ar	12.8 kg/h	41 kg/h
Temperatura do líquido de arrefecimento	87.86 °C	91.76 °C
Quantidade de injeção	0 mg/Hub	0 mg/Hub
Velocidade de deslocamento	30.47 km/h	50.6 km/h
Temperatura do ar de admissão	10.76 °C	12.16 °C

Unidades de controle sem erros

WAVE_01	Caixa de comunicação telemática
TSG_FA	Unidade de controle da porta do motorista
TSG_BF	Unidade de controle da porta do passageiro dianteiro
SCR04	Redução catalítica seletiva
RVC_30	Câmera traseira
RAM01	Módulo receptor de áudio
PCU48_2	Unidade de controle de potência de 48 V
MRR_30	Sensor de radar dianteiro
MGU_02_A	Unidade de comando central
LMV_U06	Distribuição longitudinal de torque
LEMA02HL	EME48
IFM_01	Unidade de controle eletrônica de abastecimento sob pressão híbrido
GSMA02PL	Controle eletrônico do câmbio
EPS_U06	Direção assistida eletromecânica
BZM_U06	Seletor de marchas
BAT48FAR	Bateria de 48 volts

ADCAM_L

Câmera de condução autônoma Low

ACSM6

Módulo de segurança em caso de colisão

DENVO